2018/8/20组会

part1:工作汇报与总结

part2:论文分享：

1.唐剑波：EXTRACTION OF BUILDING ROOF EDGES FROM LIDAR DATA TO OPTIMIZE THE DIGITAL SURFACE MODEL FOR TRUE ORTHOPHOTO GENERATION.

2.王渊：Fusion of images and point clouds for the semantic segmentation of large scale 3D scenes based on deep learning.

DVLSHR：

Vgg16 DCNNc DenseCRF 图像提取

图像配准

映射到三维点云：

平面提取：

Q：空间映射目标不同怎么办？

深度学习环境布设：

3，米晓新：Toward better boundary preserved super voxel segmentation for 3D point clouds.

1.路灯的矢量意义不明确？

Part1:

小区绿地率计算与分析：给定视角

车载+机载，概率模型配准

|  |  |  |  |  |
| --- | --- | --- | --- | --- |
| 编号 | 姓名 | 上周工作 | 下周计划 | 问题 |
| 1 | 董震 | 1. 上海测绘局标书 2. 博后基金本子 | 1. 车载点云和固定站点云配准 2. 高速公路改扩建项目合同 |  |
| 2 | 张陆琪 | 1.看控制网布设paper | 1.数据分块内容开始 |  |
| 3 | 米晓新 | 1. 去噪算法 2. 超体素生成算法 |  | 完成超体素生成算法。 |
| 4 | 吴维同 | 1. 实现建筑物立面提取和精细化结构提取； | 1.写论文introduction和review | 1.对于不规则窗户提取问题；  2.数据空洞问题；  3.建筑物附属结构提取分类。（参考图像中提取建筑物附属结构文章） |
| 5 | 唐剑波 | 1. 南方电网开题ppt 2. 北京项目 3. 点云数据规则化实验（阿尔法-shape、DP算法、RANSAC） | 1.规则化文章中方法复现 | 1 |
| 6 | 梁福训 | 1. 北京项目 2. 太阳能代码调试 3. 机载数据分割、滤波，点太稀，黄师兄方法不适用。 |  |  |
| 7 | 王渊 | 1. 深度学习学习 2. 点云数据处理tensor-flow 3. 点云数据pcl算法尝试 |  | 1. 尝试现成深度学习网络 2. 标注工具 |
| 8 | 韩旭 |  |  |  |
| 9 | 虞敏 | 1. 看文章，看董师兄博士论文 2. 调试周桐师兄代码 |  | 1.读轨迹数据有bug |